

Spis treści

Wstęp	6
1 Wprowadzenie	9
2 Niepewność oszacowania	11
3 Proces hamowania	16
4 Opóźnienie hamowania w ruchu prostoliniowym	28
4.1 Hamowanie bez zablokowania kół	31
4.2 Hamowanie z blokowaniem kół	32
4.3 Maksymalne opóźnienie podczas hamowania	39
4.4 Współczynnik wykorzystania przyczepności	40
4.5 Wpływ układu antyblokującego na hamowanie	42
4.6 Wpływ korektora siły hamowania	44
5 Hamowanie na torze krzywoliniowym	49
5.1 Model 1D	50
5.2 Model 2D	51
5.3 Model 3D	52
5.4 Porównanie modeli 1D, 2D i 3D	57
5.5 Wpływ wyboru modelu obliczeniowego na oszacowanie drogi hamowania	57
6 Hamowanie zespołu pojazdów	63
6.1 Przyczepa jednoosiowa bez hamulca	63
6.2 Przyczepa dwuosiowa bez hamulca	68
7 Hamowanie pojazdu z niesprawnym układem hamulcowym	74
8 Ślady hamowania a opóźnienie pojazdu	79
9 Zastosowania praktyczne	84
10 Podsumowanie	93
11 Wykaz najważniejszych oznaczeń	96
Literatura	99